



## 6. Übung zu *Nichtlineare Optimierung: Grundlagen* (WS 2010/2011)

### Aufgabe 6.1 (Vereinfachtes Newtonverfahren): (ca. 6 Punkte)

Es sei  $F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  eine stetig differenzierbare Abbildung. Das *vereinfachte Newtonverfahren* verläuft wie das Newtonverfahren, (Algorithmus 2.6.1) nur wird zur Berechnung des Schrittes  $s^k \in \mathbb{R}^n$  anstelle der Newtongleichung die folgende vereinfachte Newtongleichung gelöst:

$$F'(x^0)s^k = -F(x^k).$$

Die neue Iterierte ergibt sich dann wie beim Newtonverfahren als  $x^{k+1} = x^k + s^k$ . Es sei  $\bar{x} \in \mathbb{R}^n$  eine Nullstelle von  $F$ , in der  $F'(\bar{x})$  invertierbar ist.

Ziel dieser Aufgabe ist es nachzuweisen, dass das vereinfachte Newtonverfahren für jeden Startpunkt  $x^0$  aus einer geeigneten Umgebung  $B_\varepsilon(\bar{x})$  von  $\bar{x}$  q-linear gegen  $\bar{x}$  konvergiert.

*Hinweis:* Schauen Sie sich die entsprechenden Umformungen im Beweis des lokalen Konvergenzsatzes für das Newtonverfahren, Satz 2.6.5, an.

- a) Es sei  $C := \|F'(\bar{x})^{-1}\| > 0$ . Zeigen Sie für hinreichen kleines  $\varepsilon > 0$  die Abschätzungen

$$\|F'(x)^{-1}\| \leq 2C \quad \forall x \in B_\varepsilon(\bar{x}) \quad \text{und} \quad \sup_{x,y \in B_\varepsilon(\bar{x})} \|F'(x) - F'(y)\| \leq \frac{1}{3C}.$$

- b) Zeigen Sie nun, dass folgende Identität besteht:

$$x^{k+1} - \bar{x} = F'(x^0)^{-1} \int_0^1 \left( F'(x^0) - F'(\bar{x} + t(x^k - \bar{x})) \right) (x^k - \bar{x}) dt.$$

- c) Folgern Sie mit a) aus b) per Induktion über  $k$ , dass für alle  $k$  gilt:  $\|x^{k+1} - \bar{x}\| \leq 2/3 \|x^k - \bar{x}\|$ .
- d) Begründen Sie, warum dieses Verfahren bei geeigneter Implementierung, im Allgemeinen deutlich weniger Rechenzeit pro Iteration benötigt als Algorithmus 2.6.1.

### Aufgabe 6.2 (Affine Invarianz des Newtonverfahrens): (ca. 6 Punkte)

Gegeben sind die  $C^2$ -Funktion  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  und die Variablentransformation

$$T: y \in \mathbb{R}^n \mapsto Ay + b \in \mathbb{R}^n$$

mit  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  invertierbar und  $b \in \mathbb{R}^n$ .

Bezeichne  $\hat{f}(y) = f(T(y))$  die auf  $y$ -Koordinaten transformierte Funktion  $f$ . Sei  $x \in \mathbb{R}^n$  ein Punkt mit  $\nabla f(x) \neq 0$  und invertierbarer Hesse-Matrix  $\nabla^2 f(x)$ . Weiter bezeichne  $x_g$  bzw.  $x_n$  das Ergebnis eines Gradienten- bzw. Newton-Schrittes zur Lösung des Problems  $\min_{z \in \mathbb{R}^n} f(z)$  ausgehend von einem Punkt  $x \in \mathbb{R}^n$ :

$$x_g = x - \nabla f(x), \quad x_n = x - \nabla^2 f(x)^{-1} \nabla f(x).$$

Entsprechend sei  $y_g$  bzw.  $y_n$  das Ergebnis eines Gradienten- bzw. Newton-Schrittes für  $\hat{f}$  ausgehend von  $y = T^{-1}(x)$ :

$$y_g = y - \nabla \hat{f}(y), \quad y_n = y - \nabla^2 \hat{f}(y)^{-1} \nabla \hat{f}(y).$$

- Drücken Sie  $\nabla \hat{f}(y)$  und  $\nabla^2 \hat{f}(y)$  mit Hilfe von  $\nabla f(x)$ ,  $\nabla^2 f(x)$ ,  $A$  und  $b$  aus.
- Zeigen Sie, dass das Newton-Verfahren invariant unter der Transformation  $T$  ist, d. h.  $T(y_n) = x_n$ .
- Für welche Klasse von Matrizen  $A$  ist das Gradientenverfahren invariant unter der Transformation  $T$ , d. h.  $T(y_g) = x_g$ ? Für welche nicht?

**Aufgabe 6.3 (Levenberg-Marquardt-Regularisierung):** **(ca. 8 Punkte)**

Wir betrachten die *Levenberg-Marquardt-Regularisierung* des Newton-Verfahrens für konvexe Funktionen:

0. Wähle  $x^0 \in \mathbb{R}^n$ ,  $\beta \in (0, 1)$ ,  $\gamma \in (0, 1/2)$ .

Für  $k = 0, \dots$ :

- Falls  $\nabla f(x^k) = 0$ , STOP.
- Berechne  $s^k$  durch Lösen des linearen Gleichungssystems

$$(\nabla^2 f(x^k) + \lambda_k I) s^k = -\nabla f(x^k)$$

mit  $\lambda_k \geq 0$ .

- Bestimme die Schrittweite  $\sigma_k > 0$  mit Hilfe der Armijo-Regel (2.7).
- Setze  $x^{k+1} = x^k + \sigma_k s^k$ .

Sei  $f \in C^2$  und konvex. Wir wählen im folgenden  $\lambda_k = \rho(\|\nabla f(x^k)\|)$  mit einer stetigen, monoton wachsenden Funktion  $\rho: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  mit  $\rho(0) = 0$  und  $\rho(\tau) > 0$  für  $\tau > 0$ .

- Zeigen Sie, dass die durch den Algorithmus erzeugten Suchrichtungen  $s^k$  Abstiegsrichtungen sind.
- Sei  $(x^k)_K$  eine konvergente Teilfolge. Zeigen Sie, dass die Suchrichtungs- und Schrittweiten-Teilfolgen  $(s^k)_K$  und  $(\sigma_k)_K$  zulässig sind.
- Folgern Sie: Der Algorithmus terminiert entweder mit  $\nabla f(x^k) = 0$  oder er erzeugt eine unendliche Folge  $(x^k)$ , deren Häufungspunkte globale Minima von  $f$  sind.
- Sei  $x^*$  ein Minimum von  $f$  in dem die Hesse-Matrix  $\nabla^2 f(x^*)$  invertierbar ist. Zeigen Sie: Es existiert ein  $\epsilon > 0$ , so dass für alle  $x \in B_\epsilon(x^*)$  und alle  $\sigma \in (0, 1]$  die Armijo-Bedingung

$$f(x + \sigma s) - f(x) \leq \gamma \sigma \nabla f(x)^T s$$

erfüllt ist.

**Abgabe:**

- Bitte geben Sie bis **Mittwoch, den 02.02.2010, 11 Uhr** Ihre Lösungen im Briefkasten im Untergeschoss ab.
- Die Aufgaben werden in den Übungsgruppen vom 02.02.2010 - 10.02.2010 besprochen.