

## Übungen zur Optimierung 3

### H26. Ortung eines Walfisches (ca. 6 Punkte)

Zur Abgrenzung eines Wal-Schutzgebietes, müssen wir die unbekannt Standorte des Tieres bestimmen. Dazu benutzen wir  $m \geq 4$  Mikrofone, die sich an uns bekannten Stellen  $x_1, \dots, x_m \in \mathbb{R}^3$  im Wasser befinden. Ein Wal stößt nun zu einem Zeitpunkt  $t^*$ , den wir nicht kennen, an dem uns unbekannt Ort  $x^* \in \mathbb{R}^3$  einen lauten Ruf aus. Dieser wird von den  $m$  Mikrofonen zu den Zeitpunkten  $t_1, \dots, t_m > t^*$  empfangen.

Wir gehen idealisierend davon aus, dass sich der Ozean in Ruhe befindet und dass die Schallgeschwindigkeit im Salzwasser  $c = 1500$  m/s ist.

- a) Benutzen Sie die Beziehung  $c \times$  Schalllaufzeit = Entfernung von der Schallquelle, um ein Gleichungssystem

$$F(t, x) = 0$$

mit  $F : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^m$  herzuleiten, das durch  $(t^*, x^*)$  gelöst wird. Die Abhängigkeit der Funktion  $F$  von  $x_i$  und  $t_i$  ist hierbei nicht explizit angegeben.

- b) Berechnen Sie die Jacobi-Matrix  $F'(t, x)$ .
- c) Begründen Sie, dass die im Zusammenhang mit dem Gauß-Newton-Verfahren relevante Matrix  $F'(t^*, x^*)^T F'(t^*, x^*)$  nahezu singular ist, wenn der Abstand der Mikrofone untereinander sehr klein ist im Vergleich zur Entfernung des Wales von den Mikrofonen.
- d) Die Mikrofone seien so platziert, dass  $F'(t^*, x^*)$  vollen Rang hat. Begründen Sie, dass wir mit lokal q-superlinearer Konvergenz des Gauß-Newton-Verfahrens gegen  $x^*$  rechnen können, wenn unsere Messungen exakt sind (und somit voraussichtlich mit schneller linearer Konvergenz, wenn die Messfehler klein sind).

### H27. SR1-Formel bei quadratischen Problemen (ca. 6 Punkte)

Wir betrachten das lokale SR1-Quasi-Newton Verfahren:

0. Wähle  $x^0 \in \mathbb{R}^n$ ,  $H_0$  symmetrisch und invertierbar.

Für  $k = 0, \dots$  :

1. Falls  $\nabla f(x^k) = 0$ , STOP.
2. Berechne  $s^k$  durch Lösen des linearen Gleichungssystems

$$H_k s^k = -\nabla f(x^k)$$

3. Setze  $x^{k+1} = x^k + s^k$  und  $y^k = \nabla f(x^{k+1}) - \nabla f(x^k)$ .

4. Setze

$$H_{k+1} = H_k + \frac{(y^k - H_k s^k)(y^k - H_k s^k)^T}{(y^k - H_k s^k)^T s^k}$$

– bitte wenden –

Sei  $f(x) := c^T x + \frac{1}{2} x^T C x$  eine quadratische Funktion mit  $C \in \mathbb{R}^{n \times n}$  symmetrisch positiv definit und  $c \in \mathbb{R}^n$ . Seien  $(x^k), (s^k)$  und  $(y^k)$  Folgen, die durch den obenstehenden Algorithmus angewandt auf die Funktion  $f$  erzeugt wurden. Weiter sei  $(y^k - H_k s^k)^T s^k \neq 0$  für alle  $k$ . Zeigen Sie:

a)

$$H_k s^j = y^j \quad \text{für } j = 0, \dots, k-1$$

b) Wenn die ersten  $n$  Suchrichtungen linear unabhängig sind, gilt  $H_n = C$ .

c) Das Verfahren findet spätestens im  $n$ -ten Schritt das Minimum.

### H28. Sherman-Morrison-Woodbury-Formel (ca. 7 Punkte)

a) Gegeben seien die Matrizen  $U, V \in \mathbb{R}^{n \times m}$ . Die Matrizen  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und  $S \in \mathbb{R}^{m \times m}$  seien invertierbar. Zeigen Sie, dass die Matrix  $M := A + USV^T$  ( $M$  wird als Rang- $m$ -Modifikation von  $A$  bezeichnet) genau dann invertierbar ist, wenn  $W := S^{-1} + V^T A^{-1} U$  invertierbar ist, und dass im Fall der Existenz von  $M^{-1}$  die folgende Formel gilt:

$$M^{-1} = A^{-1} - A^{-1} U W^{-1} V^T A^{-1}.$$

**Tip:** Verifizieren Sie die Formel, indem Sie mit  $M$  multiplizieren.

b) Übertragen Sie nun a) auf den Fall einer Rang-1-Modifikation  $M := A + uv^T$  mit invertierbarer Matrix  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und Vektoren  $u, v \in \mathbb{R}^n$ , um zu zeigen:  $M$  ist invertierbar genau dann, wenn  $1 + v^T A^{-1} u \neq 0$  gilt, und in diesem Fall ist

$$M^{-1} = \left( I - \frac{A^{-1} u v^T}{1 + v^T A^{-1} u} \right) A^{-1}.$$

c) Verwenden Sie die Formel aus Teil (b) um die zur symmetrischen Rang 1-Formel  $H^{SR1}$  (vgl. H27 Schritt 4 mit  $s^k = d^k$ ) zugehörige inverse Aufdatierungsformel

$$H_{k+1}^{-1} = B_{k+1} = B_k + \frac{(d^k - B_k y^k)(d^k - B_k y^k)^T}{(d^k - B_k y^k)^T y^k}$$

herzuleiten.

**Abgabe:** Mittwoch, 13.06.2007 bis 14:15 Uhr im Briefkasten Optimierung 3 im Untergeschoss

Bitte schreiben Sie neben **Namen** und **Matrikelnummer** auch die **Nummer Ihrer Übungsgruppe** auf die Abgabe.